

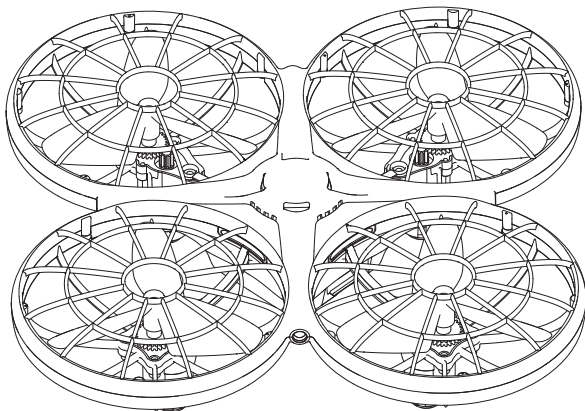


# X26

GIROSCOPIO Y RADIO CONTROL 

2.4G

DRONE DE ALTITUD CONTROLADO POR RADIO DE 4 CANALES



RU

## 1 INSTRUCCIÓN

### PECULIARIDADES:

- El diseño de 4 motores proporciona alta velocidad y buena maniobrabilidad. Este diseño le permite volar tanto en interiores como en exteriores.
- El sistema de estabilización de 6 ejes con giroscopio, barómetro y sistema de posicionamiento óptico integrados garantizan un posicionamiento preciso del dron durante el vuelo.
- El modo 3D permite giros de 360 °.
- El modo intuitivo "sin cabeza" facilita el pilotaje.
- El sensor de presión incorporado garantiza mantener la altitud de vuelo.
- Despegue y aterrizaje automático: vuelo fácil y seguro.
- Nueva función para evitar colisiones con obstáculos.

¡Atención! El fabricante y el vendedor no son responsables por errores, inexactitudes o cambios en el contenido de las instrucciones publicadas. Para obtener la información más precisa y actualizada, visite el sitio web de SYMA.

## Advertencias:

1. El producto contiene piezas pequeñas! Mantenga el dron y sus componentes fuera del alcance de los niños.
2. ¡Este es un dron muy poderoso! Para evitar un ascenso demasiado rápido, accidentes y colisiones con objetos, en los primeros vuelos, mueva las palancas de control, y especialmente la palanca del acelerador, muy suave y lentamente.
3. Después del vuelo, primero apague el control remoto y luego el quadcopter.
4. Mantenga las baterías alejadas de altas temperaturas, no las coloque cerca de dispositivos de calefacción.
5. Tome precauciones adicionales mientras vuela. Para evitar que el dron choque con su cabeza u otras partes del cuerpo, manténgalo alejado de usted o de los espectadores a una distancia de menos de 2-3 metros. Asegúrese de que no haya gente alrededor antes de abordar.
6. Los niños solo pueden volar el dron bajo la supervisión de un adulto (instructor experimentado).
7. No intente cargar baterías no recargables. Observe la polaridad al instalar las baterías. No mezcle pilas nuevas y viejas, pilas de diferentes tipos o marcas.
8. Cuando el dron no esté en uso, apague la energía y apague el control remoto, y luego retire la batería del avión y las baterías del control remoto.
9. No provoque un cortocircuito en los contactos de la batería.
10. Si el dron no se utilizará durante más de 10 días, tome medidas para extender la vida útil de la batería del dron cargando la batería al 40-50% de su capacidad total (cargue completamente la batería y luego lance el dron después de volar la mitad del tiempo de vuelo completo del dron).
11. Para evitar lesiones personales, manténgase alejado de las hélices giratorias.
12. Nunca vuele el quadcopter a menos de 5000 metros del aeropuerto. Para vuelos, seleccione los sitios donde las autoridades locales permiten el lanzamiento de modelos radiocontrolados.
13. Utilice únicamente el cargador suministrado para cargar la batería de la aeronave.
14. Apague el equipo y retire las baterías antes de limpiar la aeronave. Compruebe el cargador, los conectores y otras piezas del modelo con regularidad para ver si están dañadas. Si encuentra algún problema, deje de usar el producto inmediatamente hasta que el daño haya sido reparado y reparado por completo.
15. ¡Atención! Los niños solo pueden montar y preparar el dron para el vuelo bajo la supervisión de un adulto.
16. No mire directamente a las luces LED del cuadricóptero, ya que puede dañar sus ojos.
17. Utilice un destornillador adecuado para abrir la tapa de la batería.
18. Conserve el embalaje y las instrucciones durante toda la vida útil del producto, ya que contiene información importante.

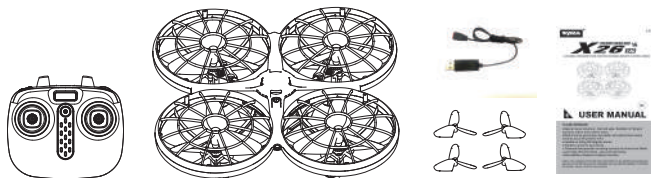
## Mantenimiento y reparación

1. Utilice solo un paño seco y suave para limpiar el producto.
2. Proteja el modelo de la luz solar directa y el calor.
3. No deje caer el modelo al agua, proteja el producto de la humedad, de lo contrario sus componentes electrónicos se dañarán.
4. Inspeccione y verifique los conectores y otras piezas con regularidad. Si encuentra algún daño, deje de usar el producto inmediatamente hasta que el daño esté completamente reparado y reparado.

# Equipo

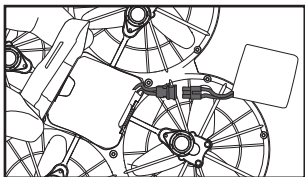
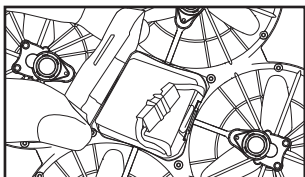
El kit incluye:

- Cuadricóptero
- Control remoto
- Instrucciones
- 4 hélices
- Cable de carga USB



## Desmontaje y carga de la batería del quadcopter

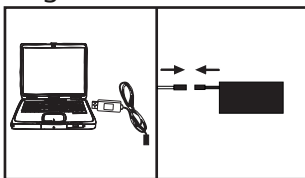
Extracción de la batería:



1. Asegúrate de que el dron esté apagado.  
luego abra la tapa del compartimiento de la batería.

2. Desconecte el conector de la batería, luego retire la batería del avión.

Carga del acumulador:



3. Inserte el extremo apropiado del cable de carga USB en el puerto USB de su computadora. Luego, observando la polaridad, conecte el conector opuesto del cable USB al conector de la batería. (Durante la carga, el indicador está encendido, cuando el indicador está apagado, la carga está completa).

**¡El tiempo de carga de la batería no supera los 90 minutos! Tiempo  
¡Vuelo durante unos 6 minutos!**

Precauciones de seguridad al cargar la batería:

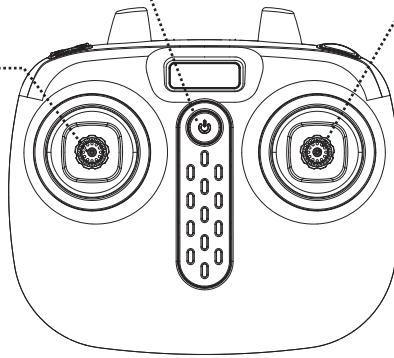
- No exponga la batería a la luz solar directa o altas temperaturas, de lo contrario puede dañar o explotar la batería.
- Proteja la batería de la humedad. No deje caer la batería en el agua. Guarde la batería en un lugar seco y fresco.
- No intente desmontar ni modificar la batería.
- No deje la batería desatendida mientras se carga.
- Retire siempre la batería de la aeronave antes de cargarla.
- Los niños solo pueden cargar la batería bajo la supervisión de un adulto.
- Retire siempre las pilas agotadas del dron y del mando a distancia.
- ¡Con cuidado! La batería puede explotar si se usa incorrectamente. Deseche las baterías viejas de acuerdo con las normativas locales.

# Control remoto

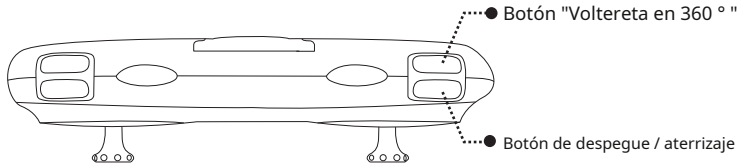
Descripción de las funciones de los botones y mandos del panel de control:

Botón de encendido / apagado nutrición

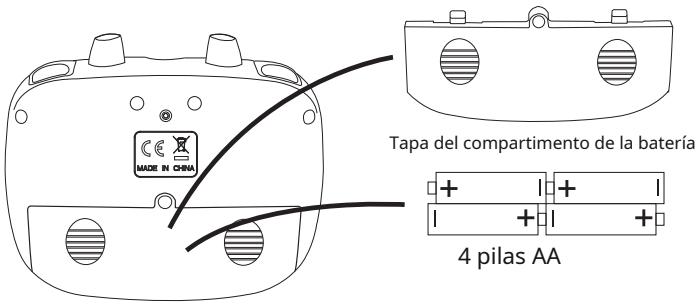
Perilla izquierda - Acelerado  
Rumbo Mantenga presionada la perilla de arriba a abajo para activar y poder. Para restablecer la configuración de recorte, presione hacia abajo en esta perilla y presione el botón de encendido / apagado al mismo tiempo. Fuente de alimentación de control remoto.



Joystick derecho: cabeceo / balanceo  
Presione el joystick hacia abajo y manténgalo presionado unos segundos para encendido apagado régimen Sin cabeza.  
Presione brevemente para cambiar entre velocidad alta / baja.



Instalación de baterías en el control remoto:



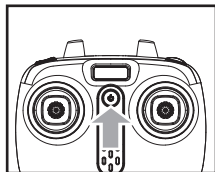
Instalación de las baterías: Abra la tapa del compartimento de las baterías en la parte posterior del control remoto. Observando estrictamente la polaridad, de acuerdo con las marcas de polaridad en el compartimento de la batería, instale 4 baterías AA (no incluidas) y cierre la tapa del compartimento de la batería del control remoto.



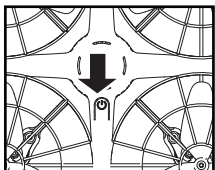
1. Al instalar las baterías, observe estrictamente la polaridad. Antes de cerrar la tapa, asegúrese de que cada batería esté instalada correctamente, observando los signos "+" y "-" marcados en el compartimento de la batería.
2. No mezcle pilas nuevas y viejas.
3. No utilice diferentes tipos de pilas juntas.

# Preparación de vuelo

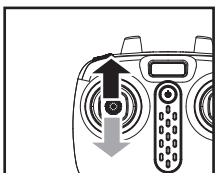
## 1. Antes del vuelo:



Paso 1: enciende el mando a distancia.

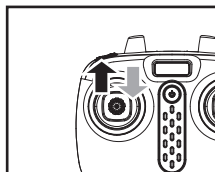


Paso 2: enciende el dron.



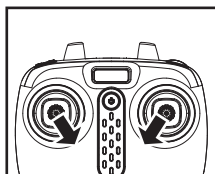
Paso 3: mueva el mango izquierdo del control remoto hasta que se detenga hacia arriba y luego hacia abajo. Cuando los LED del dron ya no se iluminan, esto significa que el quadcopter está listo para volar.

## 2. Encendido de los motores:



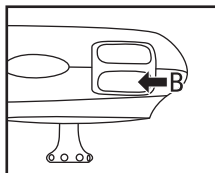
Método 1:

Mueva el joystick izquierdo del control remoto (Acelerador / Rumbo) completamente hacia arriba, y luego colóquelo en la posición central, las hélices del dron comenzarán a girar lentamente.



Método 2:

Mueva simultáneamente las manijas izquierda y derecha del control remoto a las esquinas interiores inferiores, y manténgalas en esta posición durante 1 segundo, las hélices del dron comenzarán a girar lentamente.



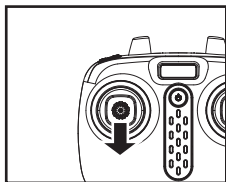
Método 3:

coloque el dron en una superficie horizontal nivelada y presione el botón "B". El quadcopter despegará automáticamente y se mantendrá a la altitud establecida.

1. Si el dron vuela fuera del rango de comunicación del control remoto, los LED parpadearán lentamente y el dron aterrizará sin problemas.

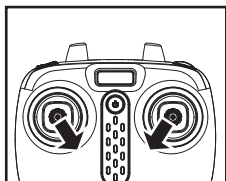
2. Si la potencia del control remoto es baja o el control remoto está apagado, la velocidad de rotación de las hélices de la aeronave disminuirá automáticamente hasta detenerse por completo. Para reanudar la monitorización, encienda el controlador y repita el proceso de emparejamiento.

### 3. Apagado de los motores:



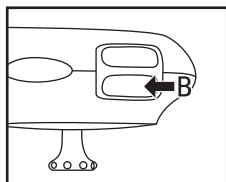
Método 1:

Mueva el mango izquierdo del control remoto completamente hacia abajo y manténgalo allí durante 2-3 segundos. Cuando las hélices dejan de girar, los motores se apagan y puede apagar el dron.



Método 2:

Simultáneamente mueva las manijas izquierda y derecha del control remoto a las esquinas interiores inferiores y manténgalas allí durante 1 segundo, cuando las hélices dejen de girar, esto significa que los motores están apagados.



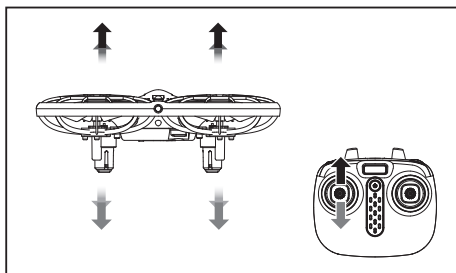
Método 3:

Cuando el dron esté en vuelo, presione el botón "B" en el control remoto, el dron aterrizará lentamente y los motores se apagarán automáticamente.

## Vuelo de drones

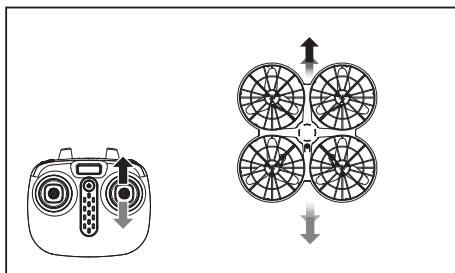
### Control:

#### Subida o bajada



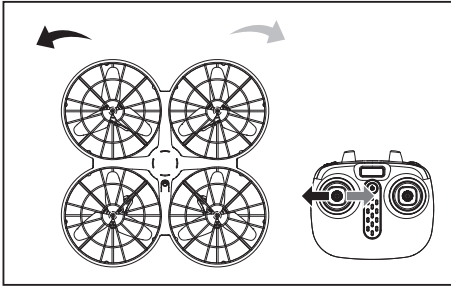
Cuando mueves la palanca de control izquierda (Gas / Rumbo) hacia arriba, el dron gana altitud. Mover esta palanca hacia abajo bajará la aeronave.

#### Volar hacia adelante o hacia atrás



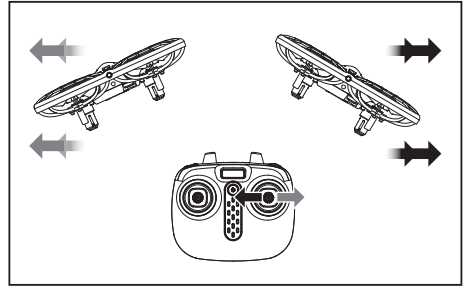
Cuando mueves la palanca de control derecha (Pitch / Roll) hacia arriba, el dron vuela hacia adelante. Cuando mueves esta palanca hacia abajo, el avión vuela hacia atrás.

### Gire a la izquierda o a la derecha



Cuando mueves la palanca de control izquierda hacia la izquierda, el avión gira hacia la izquierda. Cuando se mueve de esta manija a la derecha, el dron gira a la derecha. de este mango a la derecha, el dron vuela de lado a la derecha.

### Volando de lado a izquierda o derecha

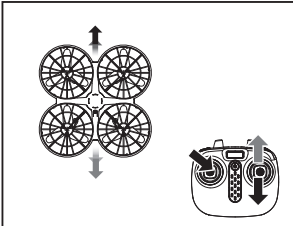


Cuando mueves la palanca de control derecha hacia la izquierda, el dron vuela de lado hacia la izquierda. Cuando se mueve de este mango a la derecha, el dron vuela de lado a la derecha.

## Guarnición:

### Ajuste de deriva

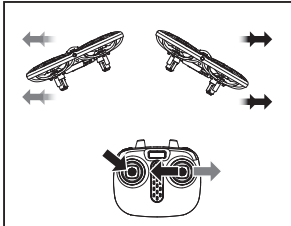
hacia adelante o hacia atrás



Si el dron se desliza constantemente hacia adelante o hacia atrás mientras las palancas de control están en punto muerto, presione hacia abajo la palanca izquierda y mueva la palanca derecha hacia adelante o hacia atrás para eliminar la deriva del dron. No sueltes el joystick izquierdo hasta que hayas terminado de recortar la aeronave.

### Ajuste de deriva

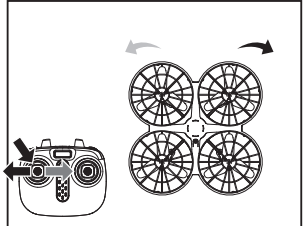
de lado a la izquierda o a la derecha



Si el dron se desliza constantemente hacia los lados hacia la izquierda o hacia la derecha con la posición neutra de las palancas de control remoto, presione hacia abajo la palanca izquierda y, mientras mueve la palanca de control derecha izquierda / derecha, elimine la deriva mediante la rotación del dardo. No sueltes la izquierda. No suelte el joystick izquierdo hasta que esté completo, hasta que haya terminado de recortar; ha terminado de recortar el avión. control de drones.

### Ajuste de rotación

izquierda o derecha



Si el dron gira constantemente hacia la izquierda o hacia la derecha con la posición neutra de las palancas de control, presione hacia abajo la palanca izquierda y, moviéndola hacia la izquierda / derecha, elimine la deriva mediante la rotación del dardo. No sueltes la izquierda. No suelte el joystick izquierdo hasta que esté completo, hasta que haya terminado de recortar; ha terminado de recortar el avión. control de drones.

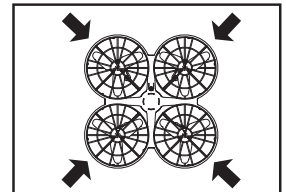
## Características del dron

### 1. Protección de bajo voltaje:

Cuando la batería del dron está baja, sus LED comienzan a parpadear. Durante este tiempo, regrese y aterrice el dron lo antes posible.

### 2. Protección contra sobrecorriente:

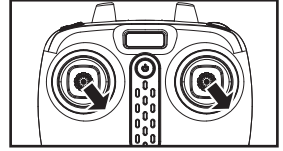
Si el dron golpea un obstáculo o algo interfiere con la rotación de las hélices, la protección contra sobrecorriente funcionará y los motores del cuadricóptero se apagarán.



### 3. Calibración de equilibrio:

Coloque el dron en una superficie horizontal nivelada, luego mueva simultáneamente ambos mangos del control remoto a las esquinas inferiores derechas y manténgalos allí. 2-3 segundos.

Los LED del dron parpadearán rápidamente, y cuando, después de aproximadamente 2-3 segundos, se iluminará constantemente, esto significa que la calibración está completa.



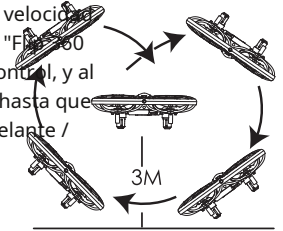
### 4. Modo de velocidad alta / baja:

El modo de baja velocidad está activado por defecto. Para cambiar el modo de velocidad, presione brevemente una vez de arriba a abajo en el mango derecho del control remoto, dos pitidos sonarán desde el control remoto, indicando que el modo de alta velocidad está activado. Presione brevemente el joystick derecho nuevamente, sonará un pitido desde el control remoto, lo que indica que el modo de baja velocidad está activado.



### 5. Culbitas 360 °:

Una vez que haya dominado los conceptos básicos del pilotaje, puede comenzar a aprender trucos aún más divertidos y arriesgados a alta velocidad. Despegue a una altura de al menos 3 m del suelo, presione el botón "Flip 360 °", que se encuentra a la derecha en la parte superior del panel de control, y al mismo tiempo mueva el mango derecho del control remoto control hasta que se detenga en la dirección en la que va a realizar un salto mortal (adelante / atrás / izquierda o derecha). El dron girará 360 °.



¡Atención! El dron realiza saltos mortales de la manera más eficiente posible solo cuando su batería está completamente cargada.

### 6. Función de evitación de obstáculos:

Condiciones para que funcione la función de evitación de obstáculos: a. El dron debe estar en modo de baja velocidad.

B. No utilice esta función al aire libre o en un entorno de interferencia infrarroja, ya que la luz solar intensa y la luz infrarroja interferirán con la función para evitar obstáculos.

con. Eficiencia frente a superficies de vidrio y objetos oscuros

¡Las funciones para evitar colisiones son mínimas! La prevención de colisiones funciona mejor frente a objetos ligeros.

D. Si el dron vuela cerca del techo, puede perder el control.

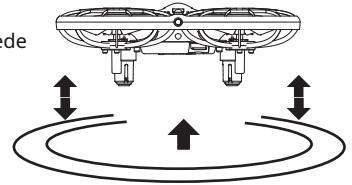
¡ATENCIÓN! La prevención de colisiones reacciona mejor a los objetos blancos. (Recuerde: en el modo de alta velocidad, la función anticolidión no funciona).





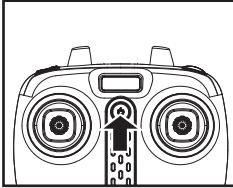
## 7. Modo de retención de altitud:

Al mover el joystick izquierdo hacia arriba o hacia abajo, puede cambiar la altitud del dron y luego configurar el izquierdo la palanca de control remoto a la posición central y la aeronave mantendrá automáticamente la altitud de vuelo actual.

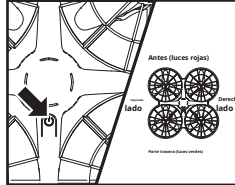


## 8. Modo sin cabeza intuitivo:

### ①. Determinación de la dirección de avance:

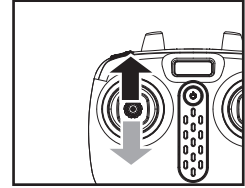


1. Enciende el control remoto administración.



2. Encienda el dron y enciéndalo superficie plana, posicionándolo con precisión cola a

control remoto.



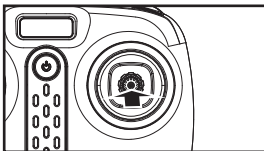
3. Mueva la manija izquierda del control remoto completamente hacia arriba y luego completamente hacia abajo. Cuando suena un pitido largo, significa que la conexión está establecida y la identificación del arco terminado.

### ②. Calibración:

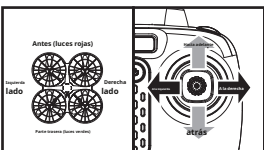


Si, después de un accidente, mientras vuela en modo sin cabeza, siente una desviación de la posición objetivo, seleccione la dirección de vuelo correcta y mueva simultáneamente ambas palancas de control a las esquinas inferiores izquierdas. Cuando los LED de la aeronave se iluminan continuamente después de parpadear lentamente durante 3 segundos, la calibración del rumbo está completa.

### ③. Habilitar / deshabilitar el modo intuitivo sin cabeza:



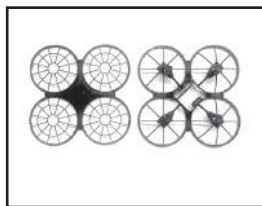
Una vez que el control remoto ha establecido comunicación con el dron, sus LED se iluminarán constantemente. Para activar el modo de control "Sin cabeza", presione y mantenga presionado el mango derecho del control remoto de arriba a abajo durante 2 segundos. Sonarán 3 pitidos, confirmando que el modo "Sin cabeza" está activado. Para desactivar el modo "Headless", presione una vez más el mango derecho del control remoto de arriba hacia abajo y manténgalo allí durante 2 segundos, sonará un pitido, confirmando que el modo "Headless" está desactivado.



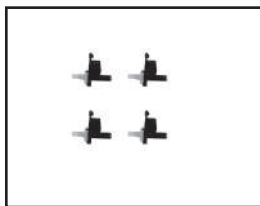
En el modo intuitivo sin cabeza, no tienes que pensar en dónde está orientada la parte frontal del dron. La aeronave volará en la dirección en la que el operador desvía el joystick derecho del panel de control.

# Lista de partes

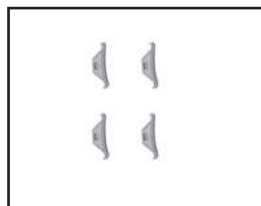
El fabricante proporcionará las piezas de repuesto necesarias para que los usuarios puedan reparar este producto. Puede seleccionar y comprar las piezas de repuesto que se enumeran a continuación en su distribuidor local. Asegúrese de especificar el color antes de comprar.



Cuadro



Reductor



Cortinas LED



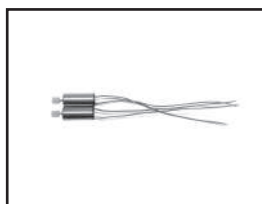
Hélices A



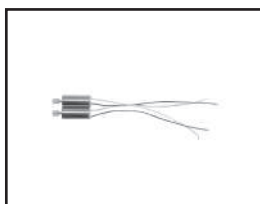
Hélices B



Tapa de la batería



Motores A



Motores B



Batería



Placa de circuito impreso

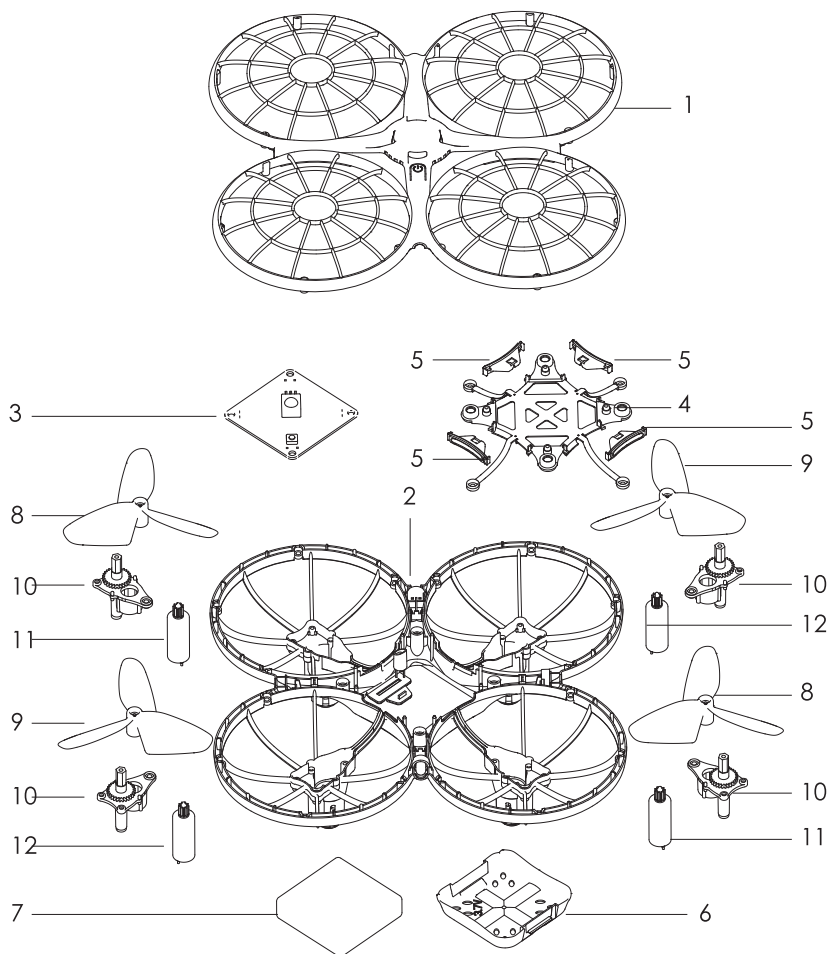


Cable de carga USB



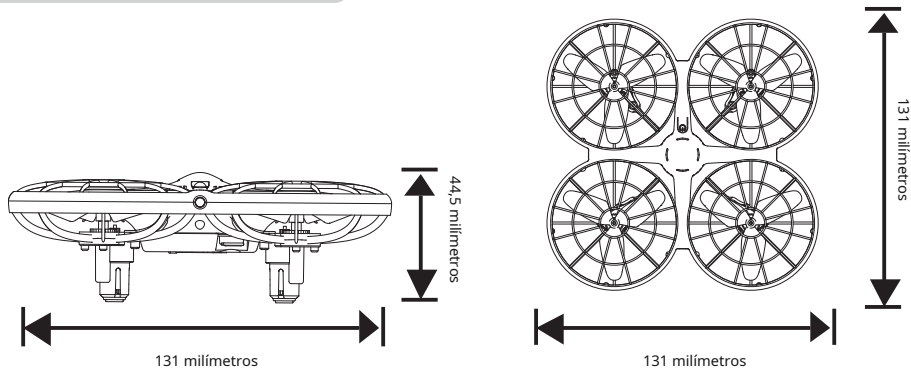
Control remoto

# Diagrama de montaje



No.	Nombre	PCS.	No.	Nombre	PCS.	No.	Nombre	PCS.
01	Parte superior cuerpo	1	05	Plafond DIRIGÍO	4	09	Hélice B	2
02	La parte de abajo cuerpo	1	06	Tapa batería	4	10	Reductor	4
03	Placa de circuito impreso	1	07	Batería	1	11	Motor A	2
04	Cuadro	1	08	Hélice A	2	12	Motor B	2

## Aquellos. especificaciones



Longitud del dron: 131 mm Tipo de motor:  $\varnothing 7$   
 Ancho del dron: 131 mm Batería: 3,7 V / 380 mAh  
 Altura del dron: 44,5 mm

## Solución de problemas

Problema	Porque	Solución
Drone no responde a comandos	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Se ha activado la protección de bajo voltaje del dron.</li> <li>2. Las pilas del mando a distancia están descargadas.</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Cargue la batería del avión.</li> <li>2. Reemplace las baterías del control remoto.</li> </ol>
Reacción lenta drone para equipos control remoto inter	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bajo voltaje de la fuente de alimentación del panel de control.</li> <li>2. Radio en su frecuencia.</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Reemplace las baterías del control remoto.</li> <li>2. Encuentre un lugar donde no haya interferencia en su frecuencia.</li> </ol>
Bajo la central posición de la manija el dron se está acercando. Se requiere calibración de equilibrio. lo mismo dirección		<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Calibrar balance como se describe en la página 7 en el punto # 3 "Calibración del balance".</li> </ol>
En modo sin cabeza, No se pudo determinar la dirección del vuelo no coincide con la dirección de la desviación de las manijas de control remoto	<p>En modo sin cabeza debido a accidentes</p>	<p>Repite el procedimiento de inicialización de la comunicación con la aeronave colocada correctamente como se describe en la página 8 en el paso # 8 "Modo sin cabeza intuitivo".</p>
Inestable comportamiento de drones en modo retención alturas	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Calibración del nivel de error.</li> <li>2. Presión de aire inestable debido al mal tiempo.</li> <li>3. Un error en el giroscopio después de un choque severo.</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Calibrar balance como se describe en la página 7 en el punto # 3.</li> <li>2. No vuele con mal tiempo.</li> <li>3. Repetir la calibración balance como se describe en la página 7 en el punto # 3.</li> </ol>

Fabricante:

Guangdong Syma Model Aircraft Industrial Co., Ltd.

Address: No 2 West Xingye Road, intersection of North Xingye Road,  
Laimei Industrial Park, Chenghai District, Shantou City, Guangdong  
Province, China. Postal Code: 515800

Departamento de ventas: +86 0754 86980668 Servicio: +86 0754 86395095

Fax: +86 0754 86395098 Sitio

web: [www.symatoys.net](http://www.symatoys.net)

Correo electrónico: [syma@symatoys.com](mailto:syma@symatoys.com)

El fabricante se reserva el derecho a la interpretación final.  
contenido de este manual.