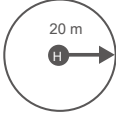



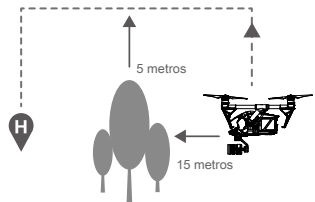
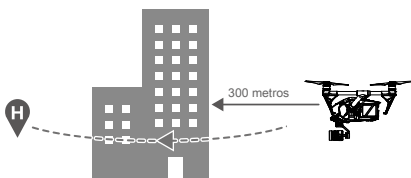
	<p>Si la aeronave vuela por debajo de los 65 pies (20 metros) y se activa Failsafe (incluyendo Smart RTH, Lower Battery RTH), la aeronave primero ascenderá automáticamente a 65 pies (20 metros) desde la altitud actual. Solo puede cancelar el ascenso saliendo de Failsafe.</p>
<p>Altitud RTH</p> 	<p>La aeronave desciende y aterriza automáticamente si se activa RTH cuando la aeronave vuela dentro de un radio de 65 pies (20 metros) del Punto de Inicio. La aeronave dejará de ascender e inmediatamente regresará al Punto de inicio si mueve la palanca izquierda cuando la aeronave está volando a una altura de 65 pies (20 metros) o más y se activa Failsafe.</p>
	<p>La aeronave no puede regresar al punto de origen cuando la señal de GPS es débil ([] con menos de cuatro barras) o no está disponible.</p>
	<p>Si mueve el joystick izquierdo cuando la aeronave vuela por encima de los 65 pies (20 metros) pero por debajo de la altitud preestablecida Failsafe RTH, la aeronave dejará de ascender e inmediatamente volverá al punto de origen.</p>

Evitar obstáculos durante la RTH

Las aeronaves ahora pueden detectar e intentar activamente evitar obstáculos durante el RTH, siempre que las condiciones de iluminación sean adecuadas para el Sistema de visión delantera. Al detectar un obstáculo, el avión actuará de la siguiente manera:

1. La aeronave utilizará la cámara principal para identificar obstáculos hasta 984 pies (300 metros) de frente, lo que le permitirá planificar una ruta segura a casa.
2. La aeronave desacelera cuando se detecta un obstáculo a 49 pies (15 metros) por delante.
3. El avión se detiene y se desplaza, luego comienza a ascender verticalmente para evitar el obstáculo. Finalmente, el avión dejará de subir cuando esté al menos a 16 pies (5 metros) por encima del obstáculo detectado.
4. Se reanudará el procedimiento RTH a prueba de fallas, el avión continuará volando hacia el punto de origen a la altitud actual.



- La función de detección de obstáculos se desactiva durante el descenso RTH. Proceder con cuidado. Para garantizar que la aeronave regrese a casa hacia adelante, no puede rotar durante RTH mientras el Sistema de visión delantera esté habilitado.
- La aeronave no puede evitar obstáculos al lado o detrás de la aeronave.

Función de protección de aterrizaje

La protección de aterrizaje se activará durante el aterrizaje automático.


1. Protección de aterrizaje determina si el terreno es adecuado para aterrizar. Si es así, el Inspire 2 aterrizará suavemente.
2. Si la Protección de aterrizaje determina que el terreno no es adecuado para aterrizar, el Inspire 2 se desplazará y esperará la confirmación del piloto. El avión volará si detecta que el suelo no es apropiado para aterrizar incluso con una advertencia de batería críticamente baja. Solo cuando el nivel de la batería disminuya a 0%, el avión aterrizará. Los usuarios retienen el control de la orientación del vuelo de la aeronave.
3. Si la Protección de aterrizaje está inactiva, la aplicación DJI GO 4 mostrará un aviso de aterrizaje cuando el Inspire 2 descienda por debajo de 0,7 metros. Toque para confirmar o baje la palanca de control durante 2 segundos para aterrizar cuando el entorno sea apropiado para el aterrizaje.



La Protección de aterrizaje no estará activa en las siguientes circunstancias:

- Cuando el usuario controla las palancas de cabeceo / balanceo / aceleración (la detección de aterrizaje se reactivará cuando las palancas de control no estén en uso)
- Cuando el sistema de posicionamiento no es completamente funcional (por ejemplo, error de posición de deriva) Cuando el sistema de visión descendente necesita recalibrarse Cuando las condiciones de luz no son suficientes para el sistema de visión descendente Si un obstáculo se encuentra a menos de 1 metro de la aeronave, la aeronave descenderá a 0.7m sobre el suelo y flotará. La aeronave aterrizará con la confirmación del usuario.

Modos de vuelo inteligentes

La aeronave admite modos de vuelo inteligentes, incluidos TapFly, ActiveTrack y Tripod Mode. Toque DJI GO 4 o presione el botón de función  el control remoto para habilitar un modo de vuelo inteligente. Cuando se habilita un modo de vuelo inteligente, la cámara cardán registrará los datos de imagen del sistema de visión y los almacenará en el sistema de registro de datos de vuelo. Dejará de grabar cuando el modo de vuelo inteligente esté desactivado. Los datos de imagen del sistema de visión se utilizan para ayudar a mejorar la seguridad y la precisión del modo de vuelo inteligente al combinarlos con su historial de datos.

Introducción a

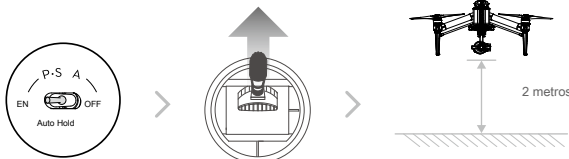
TapFly

Con la función TapFly, los usuarios ahora pueden tocar la pantalla del dispositivo móvil para volar en la dirección designada sin usar el control remoto. La aeronave evitará automáticamente los obstáculos que ve o frena y se desliza siempre que la iluminación sea adecuada (<300 lux) ni demasiado brillante (> 10,000 lux).

Usando TapFly


Asegúrese de que el nivel de la batería sea superior al 50% para la batería de vuelo inteligente. Y el avión está en modo P. Luego siga los pasos a continuación para usar TapFly:

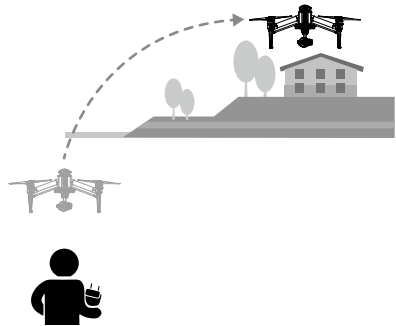
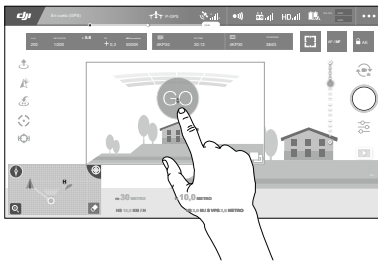
1. Despegue y asegúrese de que la aeronave vuele al menos a 6 pies (2 metros) sobre el suelo.




2. Inicie la aplicación DJI GO 4 y toque  , luego toque  , lee y entiende las indicaciones.



3. Toque una vez en la dirección del objetivo y espere  icono a aparecer. Toque nuevamente para confirmar selección y el avión volará automáticamente hacia la dirección del objetivo.




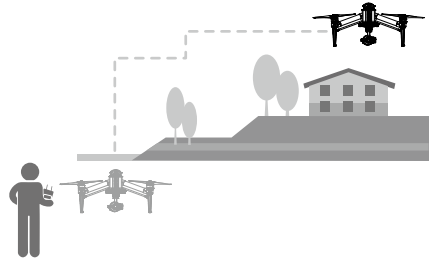
-  • NO guíe la aeronave para volar hacia personas, animales, objetos pequeños y finos (por ejemplo, ramas de árboles y líneas eléctricas) u objetos transparentes (por ejemplo, vidrio o agua). Esté atento a los obstáculos en la ruta de vuelo y manténgase alejado de ellos.
-
- Puede haber desviaciones entre la ruta de vuelo esperada y la real de la selección TapFly. El rango seleccionable para la dirección del objetivo es limitado. No puede hacer una selección TapFly cerca del borde superior o inferior de la pantalla.
- Modo TapFly puede no funcionar correctamente cuando el avión está volando sobre el agua o zonas cubiertas de nieve. Sé precauciones adicionales cuando se vuela en la oscuridad ambientes (<300 lux) o brillante (> 10.000 lux). Habilitar el control de palanca de control del cardán



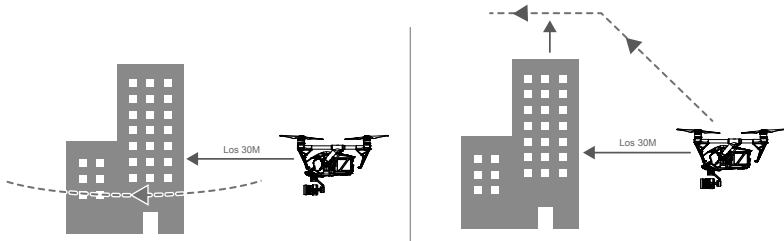
dentro de la aplicación DJI GO 4 para controlar la orientación de cardán usando el controlador remoto. Cuando palancas de control están en uso, el cardán cambiará automáticamente en el modo libre. En esta situación, la palanca de control utilizado para el control de tono en el avión ahora controla el tono de cardán, y el palo de control utilizado para el control de balanceo de la aeronave ahora controla el giro de cardán. El cuadrante de la izquierda ahora controla la velocidad de vuelo.

Después de confirmar la selección TapFly, el avión volará en la dirección marcada por la todavía puede utilizar la palanca de control para controlar el movimiento de la aeronave durante el vuelo.

 icono. Tenga en cuenta que



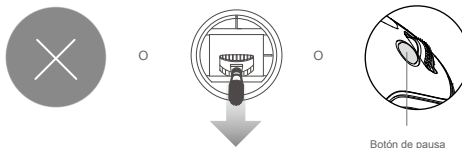
La aeronave se ajusta automáticamente su velocidad cuando se detecta un obstáculo delante, o si se vuela demasiado cerca del suelo. La aplicación DJI GO 4 mostrará un aviso si la aeronave vuela por encima de un obstáculo o hacia la izquierda o hacia la derecha del obstáculo. Sin embargo, esta característica no debe confiarse en ella para la navegación entre los obstáculos. procedimientos de seguridad positiva anularán TapFly. Si la señal de GPS se debilita, el avión saldrá de vuelo autónomo y volver a casa.



Salir TapFly

Utilice los siguientes métodos para TapFly salida:

1. Toque "✕ botón" en la pantalla.
2. Tire hacia atrás la palanca del paso en el control remoto y espera durante más de 3 segundos.
3. Presione el botón de pausa de vuelo inteligente en el control remoto.



La aeronave se detendrá y flotará después de salir de TapFly. Toque una nueva dirección del objetivo para continuar volando o comenzar el vuelo manual.

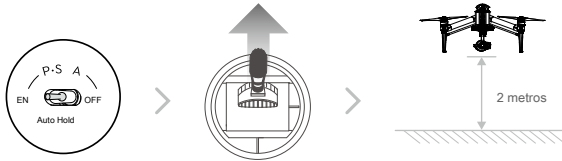
ActiveTrack

ActiveTrack le permite marcar y rastrear un objeto en movimiento en la pantalla de su dispositivo móvil. La aeronave evitará automáticamente obstáculos en su trayectoria de vuelo. No se requiere un dispositivo de seguimiento externo. El Inspire 2 puede identificar y rastrear automáticamente bicicletas y otros vehículos, personas y animales, y utilizar diferentes estrategias de seguimiento para cada uno.

usando ActiveTrack


Asegúrese de que la batería inteligente de Vuelo tiene% de energía más del 50 y el avión está en el modo P. A continuación, siga los pasos siguientes para el uso ActiveTrack:

1. Despegue y vuelo estacionario al menos 6 pies (2 metros) por encima del suelo.



2. Inicie la aplicación DJI GO 4 y toque , luego toque , lee y entiende las indicaciones.

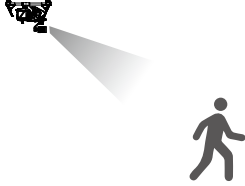
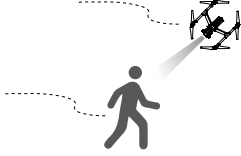


3. Pulse sobre el sujeto que desea realizar un seguimiento de toque para la selección de confirmación. Si el sujeto no se reconoce automáticamente, arrastrar una caja alrededor de él. La caja  pasará a verde cuando el seguimiento esté en curso. Si el cuadro se pone rojo, el objeto no intenta ser identificado y se debe volver a intentarlo.



- NO seleccione un área que contiene personas, animales, objetos, finas (por ejemplo, ramas de árboles y líneas eléctricas) pequeños u objetos transparentes (por ejemplo, vidrio o superficie del agua). Manténgase alejado de los obstáculos cerca de la trayectoria de vuelo, en particular
- cuando el avión está volando hacia atrás. Estar alerta cuando use ActiveTrack en cualquiera de las siguientes situaciones:
- - a) El sujeto orugas no se está moviendo en un plano de nivel.
 - b) Los cambios sujetos orugas moldean drásticamente mientras se mueve.
 - c) El objeto rastreado podría ser bloqueado o fuera de la vista durante mucho tiempo.

ActiveTrack incluye las funciones siguientes:


Rastro	Perfil
	
<p>El avión sigue al sujeto a una distancia constante. Use el rodillo en el control remoto o el control deslizante en la aplicación DJI GO 4 para rodear al sujeto.</p>	<p>El avión sigue al sujeto a un ángulo y distancia constantes desde el costado. Use el palo giratorio del control remoto para rodear al sujeto.</p>

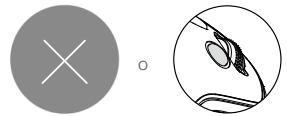


- NO seleccione un área que contenga personas, animales, objetos pequeños y finos (por ejemplo, ramas de árboles y líneas eléctricas) u objetos transparentes (por ejemplo, vidrio o agua).
- Manténgase alejado de los obstáculos cerca de la ruta de vuelo, especialmente cuando el avión está volando hacia atrás. Esté más atento
- cuando use ActiveTrack en cualquiera de las siguientes situaciones:
 - a) El sujeto seguido no se mueve en un plano nivelado.
 - b) El sujeto seguido cambia de forma drásticamente mientras se mueve.
 - c) El sujeto seguido podría estar bloqueado o fuera de la vista durante mucho tiempo.
 - d) El sujeto seguido se mueve sobre una superficie nevada.
 - e) La luz disponible es baja (<300 lux) o alta (> 10.000 lux).
 - f) El sujeto seguido tiene un color o patrón similar a su entorno circundante. Debe seguir las leyes y regulaciones de
- privacidad locales cuando use ActiveTrack. La aeronave no podrá evitar obstáculos mientras esté en el modo Perfil o
- Spotlight. Use estos modos en áreas abiertas.

Salir de ActiveTrack

Use los siguientes métodos para salir de ActiveTrack:

1. Toque el "  "En la pantalla.
2. Presione el botón Intelligent Flight Pause en el control remoto.



Después de salir de ActiveTrack, la aeronave flotará en su lugar, momento en el que puede elegir volar manualmente, seguir a otro sujeto o regresar a casa.

Modo trípode

Toca el ícono en la aplicación DJI GO para habilitar el modo trípode. El modo trípode reduce la velocidad máxima del Inspire 2 (esto se puede ajustar en la aplicación DJI GO 4), y la sensibilidad de la palanca de control del control remoto se ve opaca para brindarle la precisión que necesita para un encuadre preciso. El modo de trípode permite que el Inspire 2 se use como un balancín o un riel deslizante, ya que en este modo puede tomar imágenes más suaves y estables.



- Solo use el modo trípode cuando la señal GPS sea fuerte o las condiciones de luz sean ideales para el sistema de visión. Si se pierde la señal GPS y el sistema de visión no puede funcionar, cambiará automáticamente al modo Atti. En este caso, la velocidad de vuelo aumentará y la aeronave no puede flotar en su lugar. Utilice el modo trípode con cuidado.

Spotlight Pro

Spotlight Pro es un potente modo de seguimiento nuevo que permite al piloto para capturar imágenes complejas, dramáticas. El cardán se ajustará automáticamente para mantener el apuntamiento de la cámara hacia el sujeto. Bloqueo en un sujeto en el modo Spotlight Pro y el cardán capturado el sujeto bloqueado específico de las instrucciones que el avión vuela.

Modo Rápido: Use su dedo para dibujar un cuadrado alrededor del objeto para iniciar el seguimiento. Composición Modo: Use su dedo para dibujar un cuadrado. Cuando el sujeto entra en la plaza, presione el botón para iniciar el seguimiento de C2. Pulse el botón de nuevo para detener C2 seguimiento. En el modo libre, se puede controlar el rumbo del avión de forma independiente de la cámara. En el modo de seguimiento, el rumbo de la aeronave será el mismo que el de la cámara.

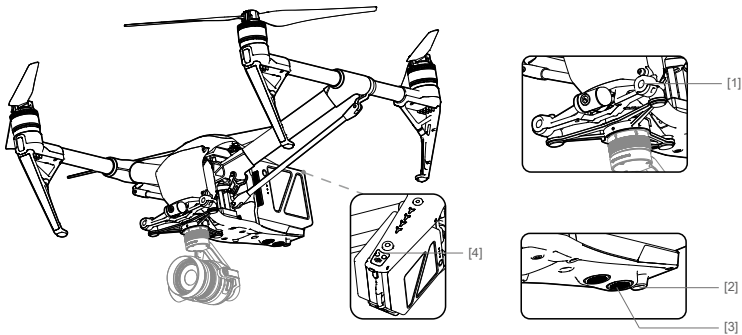


- Puede arrastrar sobre un tema en la aplicación DJI GO 4 o mover las palancas de control del cardán para cambiar la posición del sujeto en el tiro.
- Aviones giro automático está activado por defecto en el modo libre. Se hace girar la aeronave en el ángulo opuesto a la rotación del cardán para evitar límites de rotación durante el disparo. Spotlight Pro se puede utilizar en S-Mode, A-Mode, modo de TapFly y el modo de trípode.

Sistema de visión y sistema de detección de infrarrojos

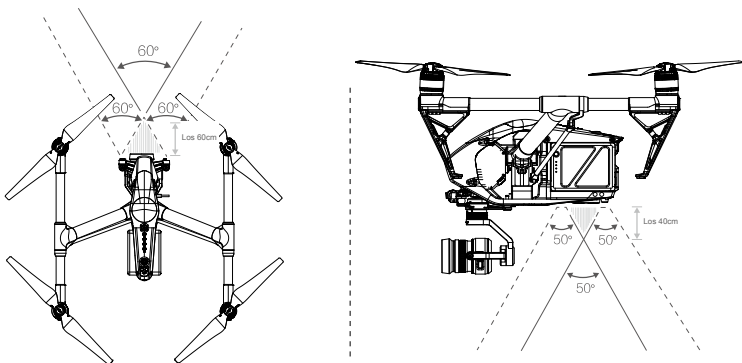
Los principales componentes del sistema de visión están situados en la parte frontal e inferior de la Inspire 2, incluyendo [1] [2] dos sensores de visión estéreo y [3] dos sensores de ultrasonidos. La visión Sys tem usos ultrasonido y datos de imagen para ayudar a la aeronave a mantener su posición actual, lo que permite precisión en el interior de Ering hov- o en entornos en los que una señal de GPS no está disponible. El sistema de visión busca constantemente obstáculos, permitiendo que el Inspire 2 evitarlos pasando por encima, alrededor, o flotando. Cuando se enciende la aeronave, el sistema de visión registrará el entorno de vuelo y almacenará sus datos de imagen del sistema de visión en el sistema de registro de datos de vuelo. Visión datos de imagen del sistema se utiliza para mejorar el rendimiento de la colocación de fiabilidad y precisión para que coincidan con los entornos actuales en tiempo real.

El sistema de detección de infrarrojos consta [4] de dos módulos de infrarrojos en la parte superior de la aeronave. Estos buscan obstáculos en la parte superior de la aeronave y están activos en ciertos modos de vuelo.



Rango de detección

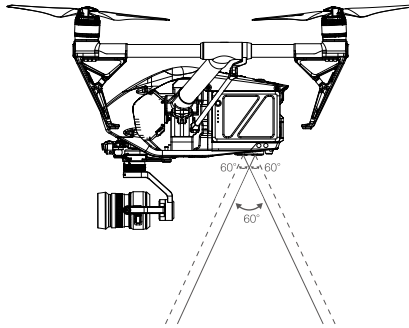
El rango de detección del sistema de visión se muestra a continuación. Tenga en cuenta que la aeronave no puede detectar y evitar los obstáculos que no están dentro del rango de detección.





El avión no puede detectar objetos en la sombra. Vuela con cuidado.

El rango de detección del sensor ultrasónico es el siguiente.

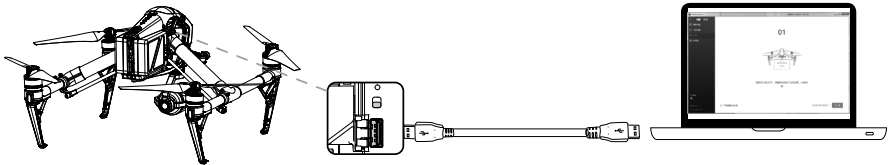


Calibración

Las cámaras de los sistemas de visión delantera y descendente instaladas en el avión se calibran en el momento de la entrega. Sin embargo, estas cámaras son vulnerables al impacto excesivo y requerirán una calibración ocasional a través de DJI Assistant 2.

Calibración a través de la placa de calibración visual

1. Asegúrese de que la aeronave esté en modo de aterrizaje. Encienda la batería de vuelo inteligente y mueva el interruptor de modo USB hacia abajo.
2. Conecte el Inspire 2 y la PC mediante un cable USB con puertos Doble A.
3. Inicie DJI Assistant 2 e inicie sesión con una cuenta DJI.
4. Haga clic en Inspire 2 y el botón de calibración.



5. Coloque el lado de la placa de calibración visual con los puntos orientados hacia el sistema de visión delantera y siga las instrucciones del DJI Assistant 2 para completar la calibración.
6. Coloque la aeronave en línea recta y asegúrese de que el lado punteado de la placa de calibración visual mire hacia el sistema de visión hacia abajo. Siga las instrucciones en DJI Assistant 2 para completar la calibración.